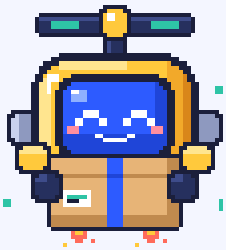
MISIÓN 1



Arma tu robot

Cada pareja arma la base de su robot siguiendo la guía de 11 pasos de la plataforma (motores, placa, control de motores, pilas e interruptor) y lo prende por primera vez. La cara, las luces y el sensor se suman en las misiones 2 y 6, cuando se usan. Es la clase más larga: planifica 90 minutos o dos bloques de 45.

90 minutos (o 2 bloques de 45) · **Isla de Boty: Taller de Boty** · **2 estudiantes por kit**

Qué aprenden

Las partes de un robot (motores, placa, control de motores, pilas e interruptor) y para qué sirve cada una.

Objetivos de aprendizaje

TE05 OA 02 · TE06 OA 02	Planificar: secuencia de acciones, herramientas y seguridad
TE05 OA 03 · TE06 OA 03	Elaborar un producto tecnológico con herramientas
CN05 OA 09	Circuito eléctrico simple: cables, interruptor y pilas

Bloques

Ninguno: es una misión de armado.

Materiales

El kit completo, destornillador y llave Allen de la caja, 4 pilas AA nuevas y el cable USB.

La clase

90 min

Inicio 10′	Desarrollo 70′	Cierre 10′

Inicio 10 min

Pregunta: «¿Qué necesita un robot para moverse y darse cuenta de lo que pasa?». Anota las ideas en la pizarra: motores, ojos, cerebro, energía.

Desarrollo 70 min

1. El paso 1 es revisar que estén todas las piezas, con casillas en pantalla.

2. En cada paso la plataforma muestra las piezas, el dibujo del robot y acciones que marcan al terminarlas. «Listo» no avanza si falta una.
3. Turnos: uno atornilla y el otro lee el paso y revisa «cómo saber que quedó bien». Cambian cada 3 pasos.
4. Al final ponen las pilas y prenden el interruptor: se enciende una lucecita en la placa. Guardan en la caja las piezas que no usaron: van en las próximas misiones.

Cierre 10 min

Pregunta: «¿Qué parte del robot es como nuestros ojos? ¿Y como nuestros músculos?». Cada pareja anota en el cuaderno tres piezas y para qué sirven.

Dónde se traban

Cables de motores al revés (en la misión 3 el robot gira en vez de avanzar: se corrige cambiándolos), tornillos apretados de más en el plástico y pilas puestas al revés. Si no terminan, el robot se guarda armado a medias: la plataforma recuerda en qué paso iban.